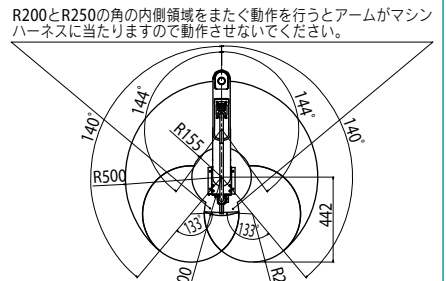
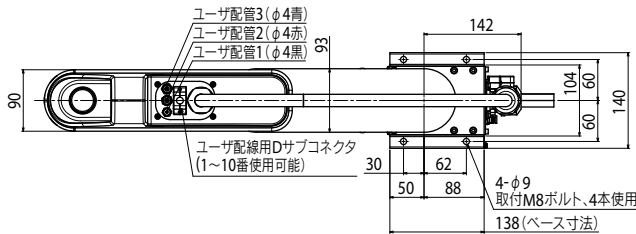
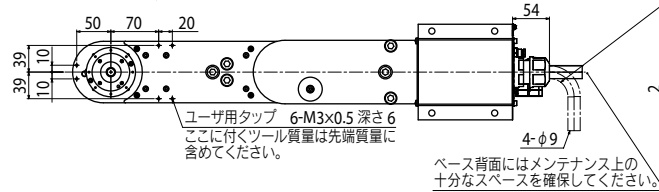
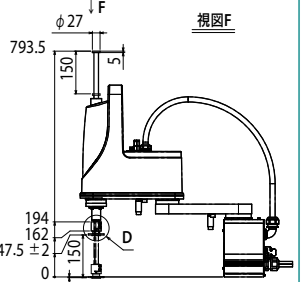
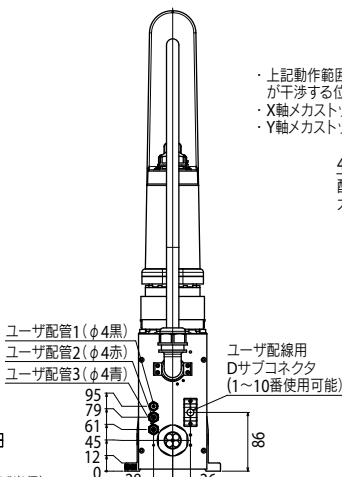
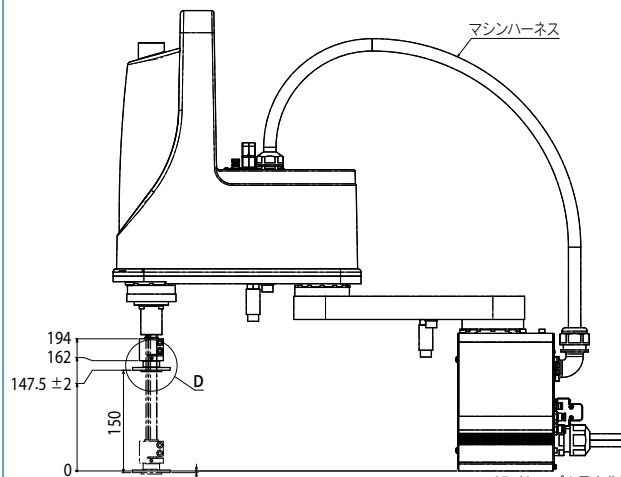
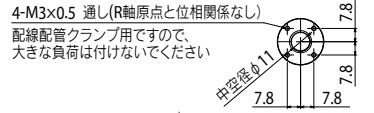


垂直多関節ロボット
YA
ユニコンパネモーター
LCM
単軸ロボット
CX
モータレス単軸
Robonty
小型単軸ロボット
TRANSERO
単軸ロボット
FLIP-X
ユニコンパネロボット
PHASER
面交ロボット
XY-X
スクラロボット
YK-X
ヒック&スライズ
YP-X
クリーン
CLEAN
コントローラ
CONTROLLER
各種情報
INFORMATION
全方位/
タインニー
中型
大型
壁取付ホ
インバー
防塵防滴

YK500XGL ツールフランジ取付仕様



- ・上記動作範囲でベースフランジ部、ロボットケーブルとツールフランジが干渉する位置は使用できませんのでご注意ください。
- ・X軸メカストッパ位置: 142°
- ・Y軸メカストッパ位置: 146°



ベース背面にはメンテナンス上の十分なスペースを確保してください。